

## 台達 B3&E3 驅動器異警碼





編號	異警碼	異警訊息	可能導因	問題排除
1	AL001	過電流	<ol> <li>接頭是否進水</li> <li>線路是否短路</li> <li>移除 UVW 驅動器接頭後重送電·異警依 舊。驅動器燒毀</li> </ol>	<ol> <li>清潔接頭後重新安裝</li> <li>更換線路</li> <li>更換驅動器</li> </ol>
2	AL002	過電壓	<ol> <li>1. 量測電壓是否超過 240V</li> <li>2. 量測電壓是否穩定</li> <li>3. 確認是否會電壓突波</li> </ol>	<ol> <li>1. 更換電壓來源</li> <li>2. 安裝穩壓器</li> <li>3. 安裝電抗圈</li> </ol>
3	AL003	低電壓	1. 量測電壓是否低於 180V 2. 檢查 PDC 回升電阻是否沒安裝 3. 檢查 MC 斷路器規格是否太小	1.更換電壓源 2.安裝 PDC 回升電阻 3.改大 MC 斷路器規格
4	AL004	馬達磁場位置異常	馬達與驅動器是否連接錯誤	更正馬達與驅動器連接
5	AL005	回生錯誤	1. 檢查電流是否正常 2. 檢查刀座安裝是否平均 3. 檢查 PDC 回升電阻是否安裝	1.安裝接地線 2.平均安裝刀座 3.安裝 PDC 回升電阻
6	AL006	過負荷	<ol> <li>1. 檢查線路電阻是否正常</li> <li>2. 檢查刀塔是否旋轉不順</li> <li>3. 檢查馬達是否可以手動轉動</li> </ol>	1.更換線路 2.安裝蓄壓瓶 3.更換馬達
7	AL06A	未建立原點	<ul><li>1.檢查驅動器 是否損壞</li><li>2.檢查馬達是否位置偏移</li><li>3.檢查線路是否品質不好</li></ul>	1.更換驅動器 2.更換馬達 3.更換線路

				1.調壓力 50kg
			2.檢查油壓是否穩定	2.安裝蓄壓瓶
			3.檢查線路是否正常	3.更換線路
		() 57 12 (1) 57 26 7		
8	AL009	位置控制誤差過大	4.檢查是否還會出現其他異警碼	4.若出現其他異警碼,請參考對照方式作故
			5.檢查馬達 U V W 線路	障排除
			6.動力刀塔請檢查是否動力軸原點偏位與刀座	5.檢查馬達 U V W 是否接錯欠相
			干涉	6.調整動力軸位置與刀盤在正確位置
			1.檢查接頭是否進水、鬆脫	1.清潔重新安裝接頭
9	AL011	した。 位置檢出器異常	2.檢查線路是否斷了	2.重新接線
	7,2011	THE MEMORITA	3.檢查馬達是否損壞	3.更換馬達
	AL014	反向極限異常		1.若為全新·確認是否未設定刀塔用參數, 請設定正確參數
10			檢查是否是全新驅動器	2.若非全新:
		75.5.		→參數設定錯誤·請設定正確參 <b>數</b>
				→驅動器損壞・更換驅動器
11	AL018	檢出器輸出異常	檢查 CN2 編碼器線路	更換 Cn2 線路
12	AL022	主迴路電源異常	檢查三相 RST 電流是否正常	提供穩定電源
				Servisive ons
13	AL024	編碼器初始磁場錯誤	檢查客戶端電壓是否穩定	安裝穩壓器
13	AL024	冷川 中心 有点 127 岁口 422 200 岁日 6大		<b>文</b> 农低座的
14	AL025	編碼器內部錯誤	檢查接地線是否安裝確實	將馬達接地線接好
15	AL026	編碼器錯誤	檢查 Cn2 線路隔離網安裝是否確實	將兩端的隔離網接好
16	AL029	格雷碼錯誤	是否撞車	更換馬達
			1.檢查編碼器 5V 電源是否低於 4.3V	1.檢查 Cn2 接頭·拔除重插
17	AL033	編碼器訊號異常	2.檢查 Cn2 線路是否有大電壓經過造成干擾	2.更換馬達或線路
			Z.IX 量 CHZ	2.史揆沛廷玖林昭
10	A1 02 4	<b>经证明中部落</b> 知用带	快本 C-2 炉吹目 不拉炉工物	五·梅·C··· 2··伯····
18	AL034	編碼器內部通訊異常	檢查 Cn2 線路是否接線正確	更換 Cn2 線路
			1 利力伯丑 (-2 伯內爾來東拉地	1 检本 C-2 按照 # # # # # # # # # # # # # # # # # #
19	AL036	編碼器異警狀態錯誤	1.動力線及 Cn2 線路需確實接地	1.檢查 Cn2 接頭·拔除重插
			2.檢查 Cn2 線路是否有大電壓經過造成干擾	2.更換馬達或 Cn2 線路
			1.檢查是否沒作原點	
20	AL060	絕對位置遺失	2.檢查接頭有無鎖緊	重新作原點
T				
			1.檢查電流是否正常	1. 更換馬達
21	AL083	電流偵測範圍異常	2.檢查刀座安裝是否平均	2. 刀座配置安裝需平均
			3.檢查 PDC 是否安裝	3. 安裝 PDC 回升電阻
22	AL084	驅動器錯誤	檢查驅動器是否異常	更換驅動器
	AL085	回生錯誤		1.刀座配置安裝需平均
23			檢查刀座配置是否正確	2.檢查 PDC 回升電阻有無安裝
23	ALUOD	出土	1双旦刀压癿且定白业唯	3.調低馬達加減速及轉速
				4.更換驅動器
24	A1.00C	[=] 4+ 4+ ±0	2.檢查刀座安裝是否平均	2. 刀座配置安裝需平均
24	AL086	回生錯誤		
			3.檢查 PDC 是否安裝	3. 安裝 PDC 回升電阻



	T	T	T	
25	AL099	DSP 韌體升級	檢查是否再安裝韌體	重新開機
26	AL201	CANopen 資料初始錯誤	檢查是否再安裝軟體	安裝軟體失敗,重新安裝
27	AL289	位置計數器溢位	1.檢查是否撞車 2.檢查是否未作原點	1.將 T1 轉到記號線 2.重作原點
28	AL350	絕對位置遺失	1.檢查是否第一次安裝 2.檢查是否未作原點	1. 第一次安裝會出現 2. 作原點
29	AL400	分度座標錯誤	檢查驅動器韌體/軟體版本	更換驅動器
30	AL 3C3	緊急停止按下或 CN1/CN2 線路異常	檢查急停開關是否壓下	放鬆急停開關
31	AL0A6	驅動器與馬達的絕對位置不匹配	更換過驅動器或馬達會出現	重新設定原點
32	ALF021	PLC 設定原點時序錯誤	原點模式下短時間切斷 servo on 會出現	1.檢查 PLC 原點時序 2.DI10 異警清除
33	AL3B7	輸入不存在的回原模式	原點參數設定錯誤	確認參數 P5.004 設定
34	AL3B8	刀數異常	刀數參數設定異常	確認參數 P5.096 設定
35	AL3B9	觸發刀號超出範圍	觸發刀號異常	確認觸發刀號是否介於參數 P5.096 之間
36	AL3B1	未建立原點觸發 JOG 或正反轉吋動以外的功能	未作原點	重新設定原點

